

С. Н. ВОРОБЬЕВ, Н. В. ГИРИНА, Л. А. ОСИПОВ

## ГАУССОВЫ МАРКОВСКИЕ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТИ

Устанавливается свойство  $(2k+1)$ -диагональности матрицы точности гауссовой марковской последовательности  $k$ -го порядка. Немарковские процессы аппроксимируются марковскими последовательностями путем сохранения главных диагоналей матрицы точности.

**Ключевые слова:** гауссова марковская последовательность, свойство  $(2k+1)$ -диагональности матрицы, матрица точности, последовательности  $k$ -го порядка.

**Введение.** В соответствии с классификацией марковских процессов [1] стационарная гауссова марковская последовательность может быть задана множеством отсчетов  $\mathbf{X}^T = [x_1, x_2, \dots, x_n]$  стационарного процесса  $x(t) \in N(m, R(\tau))$ , взятых с интервалом дискретизации  $\Delta$ ; здесь  $m$  — математическое ожидание,  $R(\tau)$  — функция корреляции. Такая модель описывает, например, дискретизированный во времени шум на входе радиоэлектронной системы. Марковские последовательности в общем случае характеризуются условными функциями распределения и плотностями распределения переходов [1]. Для нормального распределения значений отсчетов можно получить другое описание марковских последовательностей, позволяющее рассчитывать условные корреляционные матрицы и генерировать марковские последовательности на компьютере.

Марковская последовательность  $k$ -го порядка (сложная последовательность [1]) определяется условной плотностью распределения

$$f(x_{p+1}, \dots, x_n | x_1, \dots, x_p) = f(x_{p+1}, \dots, x_n | x_{p-k+1}, \dots, x_p), \quad (1)$$

т.е. зависимостью от  $k$  предыдущих значений.

Общими для гауссовых последовательностей, в том числе марковских, являются соотношения для  $n$ -мерного нормального распределения [2]: разделению  $n \times 1$ -вектора отсчетов  $\mathbf{X} \in N(\mathbf{M}, \mathbf{B})$  на  $\mathbf{X}_1^T = [x_1 \dots x_k]$  и  $\mathbf{X}_2^T = [x_{k+1} \dots x_n]$  соответствует разбиение корреляционной матрицы  $\mathbf{B}$  на блоки:

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_{11} & \mathbf{B}_{12} \\ \mathbf{B}_{21} & \mathbf{B}_{22} \end{bmatrix}, \quad (2)$$

где  $\mathbf{B}_{11}$ ,  $\mathbf{B}_{22}$  — корреляционные матрицы первых  $k$  и последних  $n-k$  отсчетов.

Вектор математических ожиданий  $\mathbf{M} | \mathbf{X}_1$  и корреляционная матрица  $\mathbf{B}_C = \mathbf{B} | \mathbf{X}_1$  условной плотности распределения  $f(\mathbf{X}_2 | \mathbf{X}_1)$  определяются как

$$\mathbf{M} | \mathbf{X}_1 = \mathbf{M}_2 + \mathbf{C}(\mathbf{X}_1 - \mathbf{M}_1); \quad (3)$$

$$\mathbf{B}_C = \mathbf{B} | \mathbf{X}_1 = \mathbf{B}_{22} - \mathbf{C}\mathbf{B}_{12};$$

$$\mathbf{C} = \mathbf{B}_{21}\mathbf{B}_{11}^{-1}, \quad (4)$$

а математические ожидания  $\mathbf{M}^T = [\mathbf{M}_1^T; \mathbf{M}_2^T] = [m_1, \dots, m_k; m_{k+1}, \dots, m_n]$ .

**Гауссовы марковские последовательности первого порядка.** Корреляционная матрица  $\mathbf{B}$  последовательности  $\mathbf{X}$ , полученной дискретизацией стационарного марковского процесса первого порядка, имеет вид [3]

$$\mathbf{B} = \sigma^2 \begin{bmatrix} 1 & b & b^2 & \dots & b^{n-1} \\ b & 1 & b & \dots & b^{n-2} \\ b^2 & b & 1 & \dots & b^{n-3} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ b^{n-1} & \dots & b^2 & b & 1 \end{bmatrix}, \quad (5)$$

где  $b = k(\Delta)$  — коэффициент корреляции между соседними значениями матрицы,  $\sigma^2$  — дисперсия.

Действительно, если матрицу (5) подвергнуть согласно уравнению (1) такому разбиению, что  $\mathbf{B}_{22} = b_{22} = \sigma^2$  (с выделением последних строки и столбца), то нетрудно увидеть, что матрица, обратная блоку  $\mathbf{B}_{11}$ , трехдиагональна:

$$\mathbf{B}_{11}^{-1} = \frac{\sigma^{-2}}{1-b^2} \begin{bmatrix} 1 & -b & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -b & 1+b^2 & -b & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -b & 1+b^2 & -b & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -b & 1+b^2 & -b & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -b & 1 \end{bmatrix}; \quad (6)$$

блок  $\mathbf{B}_{21} = \sigma^2 [b^{n-1} \quad b^{n-2} \quad \dots \quad b]$ , так что вектор (4), определяющий условное математическое ожидание (3),

$$\mathbf{C} = \mathbf{B}_{21} \mathbf{B}_{11}^{-1} = [0 \quad 0 \quad \dots \quad 0 \quad b]$$

имеет один последний ненулевой элемент, равный  $b$ , а предыдущие  $n-2$  элемента равны нулю.

Зависимость условного математического ожидания от одного последнего предыдущего значения характеризует одну из особенностей марковского процесса первого порядка [1].

Рассмотрим частный случай:  $b = e^{-\alpha|\Delta|}$  — марковский гауссов процесс с экспоненциальной функцией корреляции (первая теорема Дж. Дуба [1]).

Для двух последних значений  $x_{n-1}$ ,  $x_n$  при фиксированных  $x_1, \dots, x_{n-2}$  блоки

$$\mathbf{B}_{21} = \sigma^2 \begin{bmatrix} b^{n-2} & b^{n-3} & \dots & b \\ b^{n-1} & b^{n-2} & \dots & b^2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B}_{12} = \mathbf{B}_{21}^T, \quad \mathbf{B}_{22} = \begin{bmatrix} \sigma^2 & b \\ b & \sigma^2 \end{bmatrix},$$

матрица (4)

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & b \\ 0 & 0 & \dots & 0 & b^2 \end{bmatrix}$$

также определяет зависимость вектора условных математических ожиданий (3) от одного последнего фиксированного  $x_{n-2}$ . При фиксированных первых  $k$  значениях последовательности  $(n-k) \times k$ -матрица  $\mathbf{C}$  для последующих  $n-k$  значений равна

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & b \\ 0 & 0 & \dots & 0 & b^2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & b^{n-k} \end{bmatrix}. \quad (7)$$

Матрица (7) по сути является матрицей связи наблюдаемых значений с предыдущими.

Фундаментальное свойство марковских последовательностей заключается в том, что любая подпоследовательность является марковской [1]. Следовательно, блок  $\mathbf{B}_{11}$ , так же как матрица  $\mathbf{B}$ , есть корреляционная матрица марковской последовательности первого порядка (укороченной по сравнению с исходной). Таким образом, марковская последовательность может описываться обратной матрицей  $\mathbf{D} = \mathbf{B}^{-1}$  (матрицей точности [2]) вида (6), как и корреляционной матрицей. Однако матрица точности марковской последовательности первого порядка имеет характерную форму — она трехдиагональна. Переход от описания последовательности корреляционной матрицей к описанию матрицей точности позволяет сформулировать необходимый признак принадлежности стационарной гауссовой последовательности классу марковских первого порядка [3]: трехдиагональность матрицы точности  $\mathbf{D}$ .

Если матрицы  $\mathbf{B}$  и  $\mathbf{D}$  разбиты на блоки

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_{11} & \mathbf{B}_{12} \\ \mathbf{B}_{21} & \sigma_n^2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{D} = \begin{bmatrix} \mathbf{D}_{11} & \mathbf{D}_{12} \\ \mathbf{D}_{21} & d_{22} \end{bmatrix},$$

соответствующие условной плотности  $f(x_n | x_1, \dots, x_{n-1})$ , их произведение (единичная матрица) равно

$$\mathbf{B}\mathbf{D} = \mathbf{I} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_{11}\mathbf{D}_{11} + \mathbf{B}_{12}\mathbf{D}_{21} & \mathbf{B}_{11}\mathbf{D}_{12} + \mathbf{B}_{12}d_{22} \\ \mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{11} + \sigma_n^2\mathbf{D}_{21} & \mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12} + \sigma_n^2d_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{I}_{11} & \mathbf{I}_{12} \\ \mathbf{I}_{21} & 1 \end{bmatrix}, \quad (8)$$

где  $\mathbf{I}_{21}$ ,  $\mathbf{I}_{12}$  — строка и столбец нулей,  $\mathbf{I}_{11}$  — единичная  $(n-1)$ -матрица,  $d_{22}$  — последний элемент матрицы точности.

Матрица связи  $\mathbf{C} = \mathbf{B}_{21}\mathbf{B}_{11}^{-1}$ , так что  $\mathbf{B}_{21} = \mathbf{C}\mathbf{B}_{11}$ ; условная дисперсия

$$\sigma_{nC}^2 = \sigma_n^2 | x_1, \dots, x_{n-1} = \sigma_n^2 - \mathbf{C}\mathbf{B}_{12},$$

так что  $\mathbf{C}\mathbf{B}_{12} = \sigma_n^2 - \sigma_{nC}^2$ . В матричном уравнении (8) одно из соотношений  $\mathbf{B}_{11}\mathbf{D}_{11} + \mathbf{B}_{12}\mathbf{D}_{21} = \mathbf{I}$  определяет равенство  $\mathbf{B}_{11}\mathbf{D}_{11} = \mathbf{I} - \mathbf{B}_{12}\mathbf{D}_{21}$ . Другое соотношение, таким образом, записывается как

$$\begin{aligned} \mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{11} + \sigma_n^2\mathbf{D}_{21} &= \mathbf{C}\mathbf{B}_{11}\mathbf{D}_{11} + \sigma_n^2\mathbf{D}_{21} = \mathbf{C}(\mathbf{I} - \mathbf{B}_{12}\mathbf{D}_{21}) + \sigma_n^2\mathbf{D}_{21} = \\ &= \mathbf{C} - (\sigma_n^2 - \sigma_{nC}^2)\mathbf{D}_{21} + \sigma_n^2\mathbf{D}_{21} = \mathbf{C} + \sigma_{nC}^2\mathbf{D}_{21} = \mathbf{0}, \end{aligned}$$

т.е. матрица

$$\mathbf{C} = -\sigma_{nC}^2\mathbf{D}_{21} = [0 \quad \dots \quad 0 \quad a]$$

характеризует отличие от нуля одного последнего элемента в векторе связи, определяющее первый порядок последовательности. Так как вектор  $\mathbf{D}_{21}$  подобен вектору  $\mathbf{C}$  при трехдиагональной матрице точности, свойство ее трехдиагональности является также достаточным признаком первого порядка марковской последовательности.

Свойство трехдиагональности распространяется на нестационарные последовательности, корреляционная матрица которых имеет вид

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & b\sigma_1\sigma_2 & b^2\sigma_1\sigma_3 & \dots & b^{n-1}\sigma_1\sigma_n \\ b\sigma_2\sigma_1 & \sigma_2^2 & b\sigma_2\sigma_3 & \dots & b^{n-2}\sigma_2\sigma_n \\ b^2\sigma_3\sigma_1 & b\sigma_3\sigma_2 & \sigma_3^2 & \dots & b^{n-3}\sigma_3\sigma_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ b^{n-1}\sigma_n\sigma_1 & \dots & \dots & b\sigma_n\sigma_{n-1} & \sigma_n^2 \end{bmatrix}, \sigma_i \neq \sigma_j,$$

а матрица точности, подобно матрице (6), трехдиагональна с элементами главной диагонали  $\{\sigma_1^{-2} \quad (1+b^2)\sigma_2^{-2} \quad \dots \quad (1+b^2)\sigma_{n-1}^{-2} \quad \sigma_n^{-2}\} / (1-b^2)$  и элементами следующих диагоналей  $d_{ij} = -b\sigma_i^{-1}\sigma_j^{-1} / (1-b^2)$ , где  $i, j$  — номера строк и столбцов.

Например, пусть корреляционная матрица  $\mathbf{B}$  стационарной последовательности трансформируется в матрицу  $\mathbf{B}_m$  последовательности с переменной дисперсией:

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & b & b^2 & b^3 \\ b & 1 & b & b^2 \\ b^2 & b & 1 & b \\ b^3 & b^2 & b & 1 \end{bmatrix}; \mathbf{B}_m = \begin{bmatrix} 1 & 2b & 3b^2 & 4b^3 \\ 2b & 4 & 6b & 8b^2 \\ 3b^2 & 6b & 9 & 12b \\ 4b^3 & 8b^2 & 12b & 16 \end{bmatrix},$$

тогда матрица точности трехдиагональна:

$$\mathbf{D} = \frac{1}{1-b^2} \begin{bmatrix} 1 & -b/2 & 0 & 0 \\ -b/2 & (1+b^2)/4 & -b/6 & 0 \\ 0 & -b/6 & (1+b^2)/9 & -b/12 \\ 0 & 0 & -b/12 & 1/16 \end{bmatrix}.$$

Использование соотношения (8) позволяет получить еще один результат. Из равенства  $\mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12} + \sigma_n^2 d_{22} = 1$  следует

$$\sigma^2 = \frac{1 - \mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12}}{d_{22}};$$

условная дисперсия значения  $x_n$  равна

$$\sigma_{nC}^2 = \sigma^2 - \mathbf{B}_{21}\mathbf{B}_{11}^{-1}\mathbf{B}_{12} = \frac{1}{d_{22}} - \frac{\mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12} + d_{22}\mathbf{B}_{21}\mathbf{B}_{11}^{-1}\mathbf{B}_{12}}{d_{22}}. \quad (9)$$

Из равенства  $\mathbf{B}_{11}\mathbf{D}_{12} + d_{22}\mathbf{B}_{12} = \mathbf{I}_{12} = \mathbf{0}$  следует

$$\mathbf{D}_{12} = -d_{22}\mathbf{B}_{11}^{-1}\mathbf{B}_{12}. \quad (10)$$

Подстановка уравнения (10) в формулу (9) дает соотношение для условной дисперсии

$$\sigma_{nC}^2 = \frac{1}{d_{22}} - \frac{-d_{22}\mathbf{B}_{21}\mathbf{B}_{11}^{-1}\mathbf{B}_{12} + d_{22}\mathbf{B}_{21}\mathbf{B}_{11}^{-1}\mathbf{B}_{12}}{d_{22}} = \frac{1}{d_{22}},$$

которая обратна последнему элементу матрицы точности.

Этот результат справедлив также для нестационарных марковских последовательностей. Так, в предыдущем примере для  $b = 1/2$  матрица связи

$$\mathbf{C} = [0 \quad 0 \quad 2/3], \quad d_{22} = 1/12,$$

условная дисперсия

$$\sigma_{4\mathbf{C}}^2 = d_{22}^{-1} = \sigma_4^2 - \mathbf{C}\mathbf{B}_{12} = 16 - 4 = 12.$$

**Гауссовы марковские последовательности  $k$ -го порядка.** Марковская последовательность  $k$ -го порядка определяется как последовательность с условной плотностью распределения (1), т.е. последние значения зависят от  $k$  предыдущих [1]. Такая зависимость задает общий вид матрицы связи (4): в ней отличен от нуля хотя бы один элемент каждого из  $k$  последних столбцов:

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & \dots & 0 & c_{1(p-k+1)} & \dots & c_{1p} \\ 0 & \dots & 0 & c_{2(p-k+1)} & \dots & c_{2p} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & c_{(n-p)(p-k+1)} & \dots & c_{(n-k)p} \end{bmatrix}. \quad (11)$$

Например, при наблюдении семи значений процесса третьего порядка с нулевыми средними математическое ожидание (3) шестого и седьмого значений равно

$$\mathbf{M}[x_6, x_7 | x_1, \dots, x_5] = \mathbf{C}\mathbf{X} = \begin{bmatrix} c_{13}x_3 + c_{14}x_4 + c_{15}x_5 \\ c_{23}x_3 + c_{24}x_4 + c_{25}x_5 \end{bmatrix},$$

так как матрица связи (11) имеет вид

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & c_{13} & c_{14} & c_{15} \\ 0 & 0 & c_{23} & c_{24} & c_{25} \end{bmatrix}.$$

При умножении (8) блочных матриц  $\mathbf{B}\mathbf{D} = \mathbf{I}$  одна их четырех сумм

$$\mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12} + \mathbf{B}_{22}\mathbf{D}_{22} = \mathbf{I},$$

где  $\mathbf{I}$  —  $(n-p) \times (n-p)$ -единичная матрица ( $p$  первых значений фиксированы). Отсюда

$$\mathbf{B}_{22} = \mathbf{D}_{22}^{-1}(\mathbf{I} - \mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12}); \quad \mathbf{D}_{22}^{-1} = \mathbf{B}_{22} + \mathbf{D}_{22}^{-1}\mathbf{B}_{21}\mathbf{D}_{12}, \quad (12)$$

следовательно, для матрицы связи и условной корреляционной матрицы имеют место соотношения

$$\mathbf{C} = -\mathbf{D}_{22}^{-1}\mathbf{D}_{21}; \quad (13)$$

$$\mathbf{B}_{\mathbf{C}} = \mathbf{D}_{22}^{-1}, \quad (14)$$

так как в этом случае условная корреляционная матрица  $\mathbf{B}_{\mathbf{C}} = \mathbf{B}_{22} - \mathbf{C}\mathbf{B}_{12}$  и матрица (12) равны. Таким образом, если элементы  $l$  первых столбцов матрицы  $\mathbf{D}_{21}$  равны нулю, а элементы матрицы  $\mathbf{D}_{22}^{-1}$  отличны от нуля, матрица (13) имеет вид матрицы  $\mathbf{D}_{21}$ :  $l$  первых столбцов нулевые. Равенство (14) в общем случае справедливо для уравнения (9).

На основе этих результатов в работе [3] формулируется утверждение о том, что матрица точности марковской последовательности  $k$ -го порядка имеет  $2k+1$  главных (ненулевых) диагоналей (остальные элементы матрицы точности равны нулю).

Необходимость  $(2k+1)$ -диагональности матрицы точности следует из того, что ее блок  $\mathbf{D}_{21}$  при  $k < p$  имеет  $p-k$  первых нулевых и  $k$  ненулевых столбцов, следовательно, матрица связи имеет вид (11). Например, условно изображенную матрицу точности (звездочками обозначены ненулевые элементы) с семью диагоналями можно разбить на блоки следующим образом:



при фиксировании первых трех значений последовательности матрица связи и условная корреляционная матрица определяются как

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & -0,3679 & 0 \\ 0 & 0 & -0,3679 \\ 0 & 0,1353 & 0 \end{bmatrix}, \mathbf{B}_C = \begin{bmatrix} 0,8647 & 0 & 0,3181 \\ 0 & 0,8647 & 0 \\ -0,3181 & 0 & 0,9817 \end{bmatrix}.$$

Условные математические ожидания равны

$$m_{4c} = m_4 - 0,3679x_2, m_{5c} = m_5 - 0,3679x_3, m_{6c} = m_6 + 0,1353x_4.$$

Этот результат обусловлен корреляционными свойствами последовательности.

Анализ четырех составляющих блочного произведения  $\mathbf{B}\mathbf{D} = \mathbf{I}$  приводит также к смешанным соотношениям для матрицы связи

$$\mathbf{C} = -\mathbf{B}_{22}\mathbf{D}_{21}\mathbf{D}_{11}^{-1}\mathbf{B}_{11}^{-1} = -\mathbf{B}_{22}\mathbf{D}_{21}(\mathbf{I} - \mathbf{B}_{12}\mathbf{D}_{21})^{-1}$$

и вектору связи последнего значения  $x_n$  при фиксированных предыдущих [3]:

$$\mathbf{C} = -\frac{\mathbf{D}_{21}}{d_{nn}} = -\frac{1}{d_{nn}} \begin{bmatrix} 0 & \dots & 0 & d_{p-k+1} & \dots & d_p \end{bmatrix}, \mathbf{D}_{22} = d_{nn}.$$

**Аппроксимация немарковского гауссова процесса марковской последовательностью.** Марковское приближение отсчетов  $\mathbf{X}$  немарковского гауссова процесса с корреляционной матрицей  $\mathbf{B}_X$  реализуется приведением его матрицы точности  $\mathbf{D}_X$  к многодиагональному виду  $\mathbf{D}$  путем замены нулями всех элементов за исключением элементов  $2k + 1$  главных диагоналей. Матрица  $\mathbf{D}$  при условии положительной определенности матрицы  $\mathbf{B} = \mathbf{D}^{-1}$  есть матрица точности марковской последовательности  $k$ -го порядка (в общем случае нестационарной). Если обнуляются элементы  $d_{ij} \approx 0$ , можно ожидать, что погрешность такого представления невелика, т.е.  $\mathbf{B} \approx \mathbf{B}_X$ . На основе корреляционной матрицы  $\mathbf{B}$  можно построить программу-генератор марковской последовательности  $\mathbf{X}'$ , близкой к последовательности  $\mathbf{X}$  по корреляционным свойствам. Условные матрицы (13) и (14) позволяют генерировать траектории  $\mathbf{X}'$  точка за точкой, парами, триадами точек и т. д. [3].

**Пример 2.** Рассмотрим матрицы  $\mathbf{D}_1, \mathbf{D}_2$  точности отсчетов  $\mathbf{X}_1$  и  $\mathbf{X}_2$  процессов с функциями корреляции  $R_1(\tau) = 0,5e^{-|\tau|} + 0,5e^{-2|\tau|}$ ;  $R_2(\tau) = 2e^{-|\tau|} - e^{-2|\tau|}$ ;  $\Delta = 0,5, n = 5$ :

$$\mathbf{D}_1 = \begin{bmatrix} 1,3118 & -0,6269 & -0,0186 & -0,0093 & -0,0060 \\ -0,6269 & 1,6114 & -0,6181 & -0,0142 & -0,0093 \\ -0,0186 & -0,6181 & 1,6116 & -0,6181 & -0,0186 \\ -0,0093 & -0,0142 & -0,6181 & 1,6114 & -0,6269 \\ -0,0060 & -0,0093 & -0,0186 & -0,6269 & 1,3118 \end{bmatrix},$$

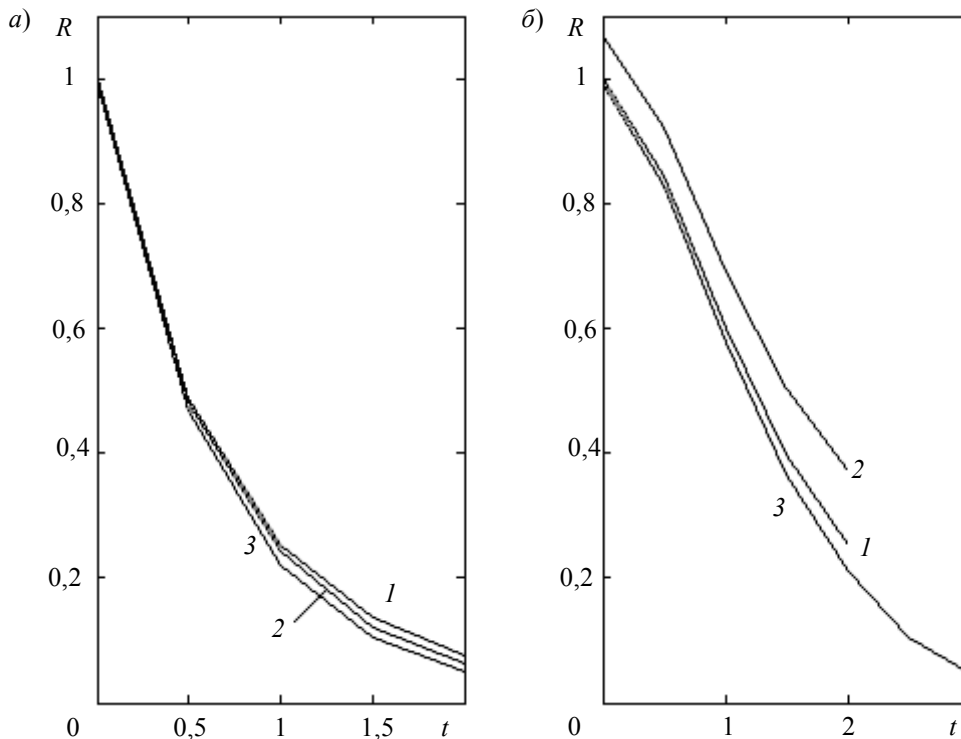
$$\mathbf{D}_2 = \begin{bmatrix} 4,2057 & -5,1474 & 2,2201 & -0,5406 & 0,1034 \\ -5,1474 & 10,5031 & -7,8513 & 2,8272 & -0,5406 \\ 2,2201 & -7,8513 & 11,6055 & -7,8513 & 2,2201 \\ -0,5406 & 2,8272 & -7,8513 & 10,5031 & -5,1474 \\ 0,1034 & -0,5406 & 2,2201 & -5,1474 & 4,2057 \end{bmatrix}.$$

Элементы  $d_{15}$ ,  $d_{14}$ ,  $d_{13}$ ,  $d_{24}$ ,  $d_{25}$ ,  $d_{35}$  матрицы  $\mathbf{D}_1$  по абсолютной величине значительно меньше предыдущих, следовательно, можно, обнуляя их и оставляя пять или три ненулевые диагонали, аппроксимировать  $\mathbf{X}_1$  марковской последовательностью второго или первого порядка. Результаты аппроксимации показаны в таблице и на рисунке, а, где кривая 1 соответствует функции корреляции исходной немарковской последовательности (в таблице —  $R$ ), кривые 2 и 3 — функции корреляции аппроксимирующих последовательностей второго и первого порядков (в таблице —  $R_2$  и  $R_1$ ).

$R$	1,0000	0,4872	0,2516	0,1365	0,0768
$R_2$	0,9962	0,4822	0,2438	0,1218	0,0616
$R_1$	0,9857	0,4674	0,2188	0,1031	0,0493

Нестационарность аппроксимирующей последовательности первого порядка проиллюстрирована ниже, где представлены диагональные элементы корреляционной матрицы.

diag( $B_1$ )	0,9857	0,9780	0,9717	0,9780	0,9857
---------------	--------	--------	--------	--------	--------



Применение процедуры обнуления элементов к матрице  $\mathbf{D}_2$  приводит к неудовлетворительным результатам: аппроксимация  $\mathbf{X}_2$  последовательностью третьего порядка сопровождается заметными погрешностями воспроизведения корреляционных свойств (рисунок, б, кривая 2). Если увеличить протяженность  $\mathbf{X}_2$  до  $n = 7$ , то удовлетворительной становится аппроксимация последовательностью четвертого порядка (см. рисунок, б, кривая 3).

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Тихонов В. И., Миронов М. А. Марковские процессы. М.: Сов. радио, 1977. 488 с.
2. Королюк В. С. и др. Справочник по теории вероятностей и математической статистике. М.: Наука, 1985. 640 с.
3. Осипов Л. А., Воробьева Ю. Г. Генерирование гауссовых марковских последовательностей // Информационно-управляющие системы. 2006. № 4 (23). С. 4—9.



*Сведения об авторах*

- Станислав Николаевич Воробьев** — канд. техн. наук, доцент; Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения, кафедра информационно-сетевых технологий
- Наталья Владимировна Гирина** — аспирант; Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения, кафедра информационно-сетевых технологий; E-mail: natalia.girina@gmail.com
- Леонид Андроникович Осипов** — д-р техн. наук, профессор; Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения, кафедра информационно-сетевых технологий

Рекомендована кафедрой  
информационно-сетевых технологий

Поступила в редакцию  
15.10.10 г.